

# Tópicos de Física Clássica I – Aula 11

## Sistemas contínuos: a corda vibrante

a c tort

### ENERGIA POTENCIAL

$$\Delta U = W = T_0 (\Delta \ell - \Delta x) = T_0 \left\{ \left[ 1 + \left( \frac{\partial y(x, t)}{\partial x} \right)^2 \right]^{1/2} - 1 \right\} \Delta x.$$

Supondo que as deformações sejam pequenas, expandimos a equação acima em série de Taylor

$$\left[ 1 + \left( \frac{\partial y(x, t)}{\partial x} \right)^2 \right]^{1/2} \approx 1 + \frac{1}{2} \left( \frac{\partial y(x, t)}{\partial x} \right)^2,$$

logo,

$$\Delta U \approx \frac{T_0}{2} \left( \frac{\partial y(x, t)}{\partial x} \right)^2 \Delta x.$$

A energia potencial total da corda é

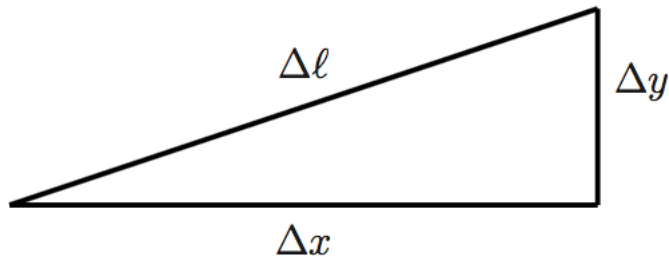


Figura 1: Seção infinitesimal da corda vibrante de comprimento  $\ell$ .

$$U = \frac{T_0}{2} \int_0^\ell \left( \frac{\partial y(x, t)}{\partial x} \right)^2 dx.$$

A densidade linear de energia potencial é

$$\mathcal{U} = \frac{T_0}{2} \left( \frac{\partial y(x, t)}{\partial x} \right)^2.$$

### ENERGIA CINÉTICA

$$dT = \frac{1}{2} \rho(x) dx \left( \frac{\partial y(x, t)}{\partial t} \right)^2,$$

onde  $\rho$  é a densidade linear de massa da corda. A energia cinética total é

$$T = \frac{1}{2} \int_0^\ell \rho(x) \left( \frac{\partial y(x, t)}{\partial t} \right)^2 dx.$$

A densidade de energia cinética é

$$\mathcal{T} = \frac{1}{2} \rho(x) \left( \frac{\partial y(x, t)}{\partial t} \right)^2.$$

A densidade lagrangiana é

$$\mathcal{L} = \mathcal{T} - \mathcal{U} = \frac{1}{2} \rho(x) \left( \frac{\partial y(x, t)}{\partial t} \right)^2 - \frac{T_0}{2} \left( \frac{\partial y(x, t)}{\partial x} \right)^2, \quad (1)$$

logo

$$L = \int \mathcal{L} dx.$$

Observe que

$$\mathcal{L} = \mathcal{L}(y(x, t), \partial_x y(x, t); \partial_t y(x, t); x, t).$$

A **densidade de momento canônico** é dada por

$$\Pi = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \left( \frac{\partial y}{\partial t} \right)}. \quad (2)$$

A **ação clássica** para a corda é

$$S = \int_{t_a}^{t_b} L dt = \int_{t_a}^{t_b} \int_0^\ell \mathcal{L} dt. \quad (3)$$

EQUAÇÕES DE EULER-LAGRANGE

$$L \rightarrow \mathcal{L};$$

$$q_k(t) \rightarrow y(x, t);$$

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial y} - \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \left( \frac{\partial y}{\partial x} \right)} - \frac{\partial}{\partial t} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \left( \frac{\partial y}{\partial t} \right)} = 0. \quad (4)$$

Da densidade lagrangiana dada pela equação (1) temos

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial y} = 0; \quad \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \left( \frac{\partial y}{\partial x} \right)} = -T_0 \frac{\partial y}{\partial x}; \quad \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \left( \frac{\partial y}{\partial t} \right)} = \Pi = \rho \frac{\partial y}{\partial t}.$$

Segue que

$$0 + T_0 \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial y}{\partial x} - \rho \frac{\partial}{\partial t} \frac{\partial y}{\partial t} = 0,$$

ou ainda

$$\frac{\partial^2 y(x, t)}{\partial x^2} - \frac{\rho}{T_0} \frac{\partial^2 y(x, t)}{\partial t^2} = 0.$$

Supondo que a densidade linear de massa da corda seja uniforme, definimos a velocidade de propagação da onda na corda por

$$v_p = \sqrt{\frac{T_0}{\rho}}, \quad (5)$$

e obtemos, finalmente, a equação da corda vibrante

$$\frac{\partial^2 y(x, t)}{\partial x^2} - \frac{1}{v_p^2} \frac{\partial^2 y(x, t)}{\partial t^2} = 0. \quad (6)$$

A solução geral é dada por

$$y(x, t) = F(x - v_p t) + G(x + v_p t). \quad (7)$$

Esta é a solução de d'Alembert para a corda vibrante, densidade uniforme e pequenas deformações.

**Formulação hamiltoniana**

A densidade lagrangiana se escreve:

$$\mathcal{L} = \mathcal{L}(\phi, \partial_t \phi, \partial_x \phi; x, t); \quad (8)$$

Equações de Euler-Lagrange:

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi} - \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \left(\frac{\partial \phi}{\partial x}\right)} - \frac{\partial}{\partial t} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \left(\frac{\partial \phi}{\partial t}\right)} = 0. \quad (9)$$

A densidade de momento canônico é definida por:

$$\Pi(x, t) = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial_t \phi}, \quad (10)$$

e a densidade hamiltoniana é definida por

$$\mathcal{H} = \Pi (\partial_t \phi) - \mathcal{L}.$$

Portanto,

$$\mathcal{H} = \mathcal{H}(\phi, \partial_x \phi, \Pi, \partial_x \Pi, x, t). \quad (11)$$

EQUAÇÕES DE HAMILTON

$$-\frac{\partial \Pi}{\partial t} = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \phi} - \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \left(\frac{\partial \phi}{\partial x}\right)}; \quad (12)$$

$$\frac{\partial \phi}{\partial t} = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \Pi} - \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \left(\frac{\partial \Pi}{\partial x}\right)}. \quad (13)$$

Observe os termos adicionais que justificaremos mais adiante.

**A corda vibrante**

No caso da corda vibrante:

$$\mathcal{H} = \frac{\Pi^2}{2\rho} + \frac{T_0}{2} \left(\frac{\partial y}{\partial x}\right)^2.$$

Segue que

$$-\frac{\partial \Pi}{\partial t} = 0 - \frac{\partial}{\partial x} T_0 \frac{\partial y}{\partial x} = -T_0 \frac{\partial^2 y}{\partial x^2};$$

$$\frac{\partial y}{\partial t} = \frac{\Pi}{\rho}.$$

Portanto,

$$\frac{\partial^2 y}{\partial t^2} = \frac{1}{\rho} \frac{\partial \Pi}{\partial t},$$

ou

$$-\rho \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} = \frac{\partial \Pi}{\partial t} = T_0 \frac{\partial^2 y}{\partial x^2},$$

ou ainda

$$\frac{\partial^2 y}{\partial x^2} - \frac{\rho}{T_0} \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} = 0.$$

Novamente obtemos a equação da corda vibrante.

### Justificando as equações de Hamilton da corda vibrante

Nesta seção queremos justificar as equações (12) e (13). A densidade hamiltoniana é dada por:

$$\mathcal{H} = \Pi \left( \frac{\partial \phi}{\partial t} \right) - \mathcal{L};$$

O hamiltoniano é

$$H = \int_{t_a}^{t_b} \int_{-\infty}^{+\infty} \mathcal{H}(\phi, \partial \phi / \partial t, \Pi, x, t) dx dt.$$

A ação clássica é:

$$S = \int_{t_a}^{t_b} \int_{-\infty}^{+\infty} \mathcal{L} dx dt = \int_{t_a}^{t_b} \int_{-\infty}^{+\infty} \left[ \Pi \left( \frac{\partial \phi}{\partial t} \right) - \mathcal{H} \right] dx dt.$$

Se variarmos os campos  $\phi$  e  $\Pi$ , a ação varia de acordo com

$$\delta S = \delta \int_{t_a}^{t_b} \int_{-\infty}^{+\infty} \left[ \Pi \left( \frac{\partial \phi}{\partial t} \right) - \mathcal{H} \right] dx dt. = \int_{t_a}^{t_b} \int_{-\infty}^{+\infty} \delta \left[ \Pi \left( \frac{\partial \phi}{\partial t} \right) - \mathcal{H} \right] dx dt.$$

Efetuando as variações

$$\delta S = \int_{t_a}^{t_b} \int_{-\infty}^{+\infty} \left[ \Pi \delta \left( \frac{\partial \phi}{\partial t} \right) + \delta \Pi \left( \frac{\partial \phi}{\partial t} \right) - \delta \mathcal{H} \right] dx dt.$$

Agora:

$$\delta \mathcal{H} = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial y} \delta \phi + \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial (\partial_x \phi)} \delta (\partial_x \phi) + \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \Pi} \delta \Pi.$$

Portanto,

$$\delta S = \int_{t_a}^{t_b} \int_{-\infty}^{+\infty} dx dt \left[ \Pi \delta \left( \frac{\partial y}{\partial t} \right) + \delta \Pi \left( \frac{\partial \phi}{\partial t} \right) - \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \phi} \delta \phi - \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial (\partial_x \phi)} \delta (\partial_x \phi) - \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \Pi} \delta \Pi \right].$$

Lembre-se que  $x$  e  $t$  são fixos. Lembre-se também que:

$$\delta (\partial_x \phi) = \frac{\partial}{\partial x} \delta \phi,$$

e

$$\delta \left( \frac{\partial \phi}{\partial t} \right) = \frac{\partial}{\partial t} \delta \phi$$

logo podemos escrever:

$$\delta S = \int_{t_a}^{t_b} \int_{-\infty}^{+\infty} dx dt \left[ \Pi \frac{\partial}{\partial t} \delta \phi + \delta \Pi \left( \frac{\partial y}{\partial t} \right) - \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \phi} \delta \phi - \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial (\partial_x \phi)} \frac{\partial}{\partial x} \delta \phi - \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \Pi} \delta \Pi. \right]$$

Integrando por partes o primeiro termo e o quarto, e usando a condição  $\delta \phi = 0$  nos extremos:

$$\delta S = \int_{t_a}^{t_b} \int_{-\infty}^{+\infty} dx dt \left[ -\frac{\partial \Pi}{\partial t} - \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \phi} + \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial (\partial_x \phi)} \right] \delta \phi + \left[ \frac{\partial y}{\partial t} - \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \Pi} \right] \delta \Pi.$$

Impondo a condição  $\delta S = 0$ , obtemos as equações (12) e (13).